

MxReader Zigbee

microio.pt/project/mxreader-zigbee/

microio@microio.pt



O MxReader Zigbee é um controlador de acessos standalone, que atua de forma autónoma, sem precisar de estar conectado à rede e que faz a gestão de acessos através do sistema Unicard / Sige, da Microio.

Os utilizadores do sistema Unicard / Sige podem adicionar / nomear / remover cartões, definir grupos e regras de acesso, configurar a duração e volume do alarme, em caso de porta aberta durante um determinado tempo, para além de poder armazenar, consultar e exportar logs, e fazer outros tipos de configurações avançadas, tanto em modo online como offline.

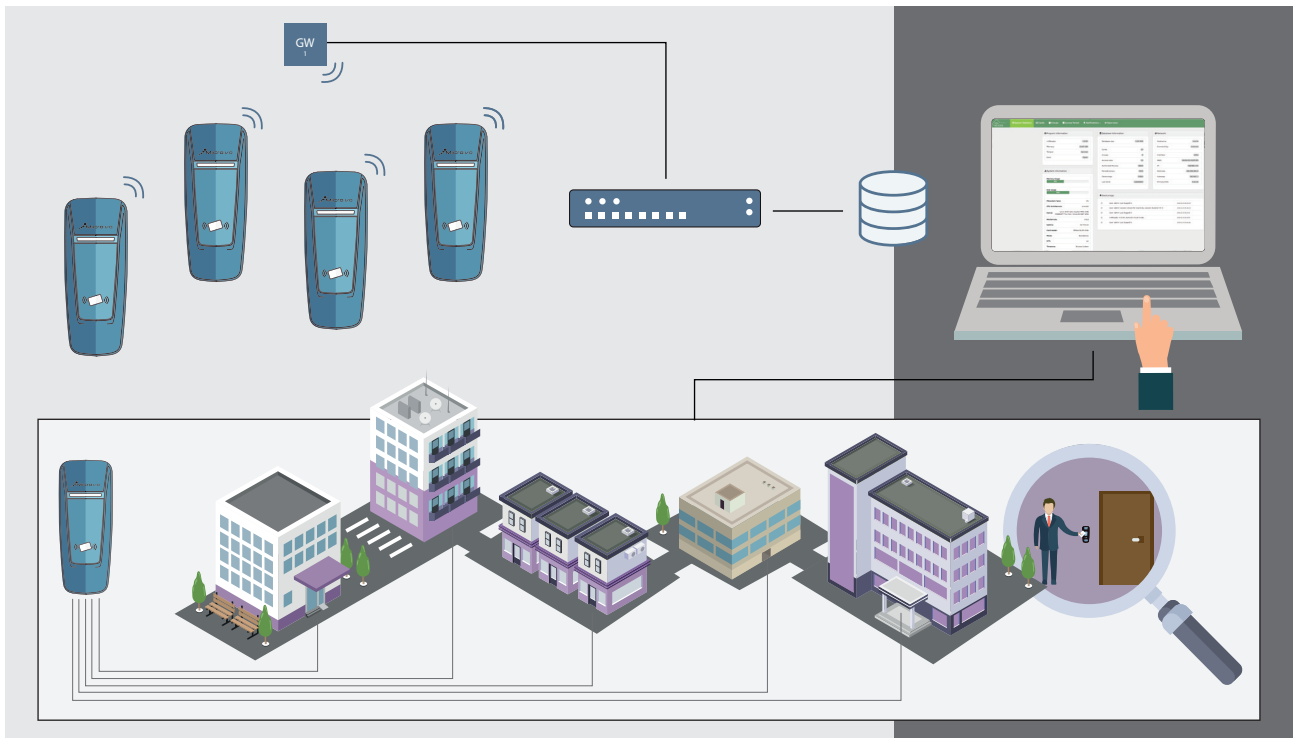
Para um bom funcionamento do sistema será aconselhável a aquisição de uma gateway para cada 20 terminais MxReader, sendo que, cada terminal deverá estar livre de obstáculos (paredes, móveis de grande dimensão) de forma a garantir a estabilidade e qualidade da rede.

A solução ZigBee não obriga à passagem de cabos, apenas será necessária a fixação do dispositivo à parede, seguindo as instruções fornecidas aquando da aquisição do produto.

A ligação do terminal MxReader a um servidor Unicard / Sige da Microio, permite que seja feita uma gestão integrada e global da instituição através de cruzamento de dados.

características gerais

- + Tags Suportados: Mifare Classic 1K / 125kHz
- + Leitura até 5 cm (dependendo do cartão)
- + Até 10.000 utilizadores por terminal
- + Norma: ISO 14443 A
- + Sistema Operativo Windows, Linux e Mac
- + LED multicolor
- + Buzzer audio (configurável e multi tom)
- + Tamper de intrusão
- + Utilização indoor
- + Temperatura de funcionamento: -20°C ~50°C



conteúdo do kit

- + Leitor MxReader Zigbee
- + Manual de utilização
- + Template de furação MXREADER
- + Acessórios de fixação

pesos e dimensões

- + ~ 150 gramas
- + 70mm x 160mm x 35mm

acessórios opcionais

- + Fonte de alimentação 12VDC 1A
- + Testa ou trinco elétrico compatível
- + Sensor de Porta Aberta (Sensor de REED)
- + Botão de saída (Botão REX)

diagrama típico de conexões

